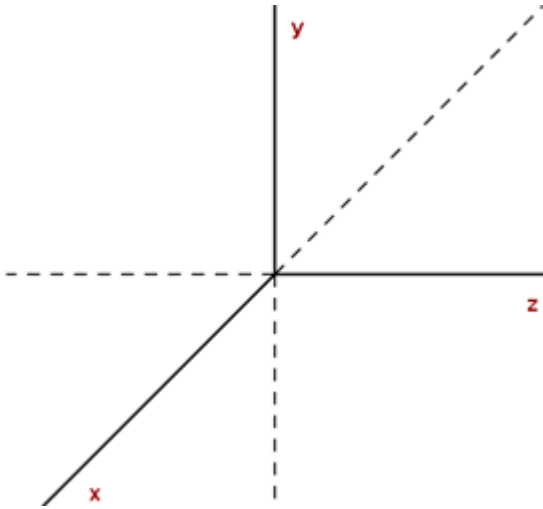


# Vectores en el espacio

Un **sistema de coordenadas tridimensional** se construye trazando un eje Z, perpendicular en el origen de coordenadas a los ejes X e Y.

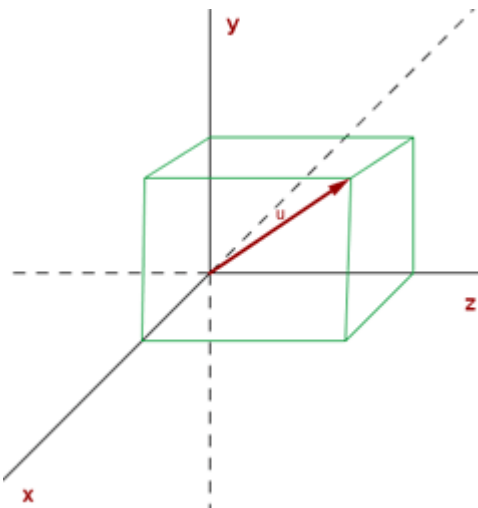
Cada **punto** viene determinado por **tres coordenadas**  $P(x, y, z)$ .



Los ejes de coordenadas determinan tres planos coordenados: XY, XZ e YZ.

## Vector en el espacio

Un **vector en el espacio** es cualquier **segmento orientado** que tiene su **origen** en un punto y su **extremo** en el otro.



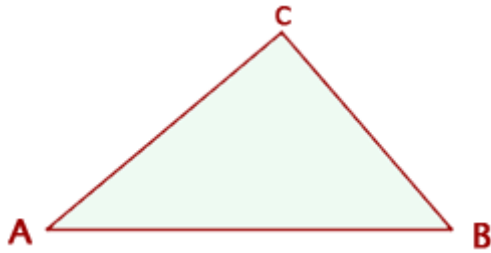
## Componentes de un vector en el espacio

Si las coordenadas de A y B son:  $A(x_1, y_1, z_1)$  y  $B(x_2, y_2, z_2)$  Las **coordenadas o componentes del vector**  $\overrightarrow{AB}$  se obtienen restando a las coordenadas del extremo las del origen.

$$\overrightarrow{AB} = (x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1)$$

### Ejemplo:

Determinar la **componentes de los vectores** que se pueden trazar en el triángulo de vértices  $A(-3, 4, 0)$ ,  $B(3, 6, 3)$  y  $C(-1, 2, 1)$ .



$$\overrightarrow{AB} = (3 + 3, 6 - 4, 3 - 0) = (6, 2, 3)$$

$$\overrightarrow{BA} = (-6, -2, -3)$$

$$\overrightarrow{AC} = (-1 + 3, 2 - 4, 1 - 0) = (2, -2, 1)$$

$$\overrightarrow{CA} = (-2, 2, -1)$$

$$\overrightarrow{BC} = (-1 - 3, 2 - 6, 1 - 3) = (-4, -4, -2)$$

$$\overrightarrow{CB} = (4, 4, 2)$$

### **Módulo de un vector**

El **módulo** de un **vector** es la **longitud** del **segmento** orientado que lo define.

El **módulo** de un **vector** es un **número** siempre **positivo** y solamente el **vector nulo** tiene **módulo cero**.

#### Cálculo del módulo conociendo sus componentes

$$\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)$$

$$|\vec{u}| = \sqrt{u_1^2 + u_2^2 + u_3^2}$$

Dados los vectores  $\vec{u} = (3, 1, -1)$  y  $\vec{v} = (2, 3, 4)$  hallar sus módulos

$$|\vec{u}| = \sqrt{3^2 + 1^2 + (-1)^2} = \sqrt{11}$$

$$|\vec{v}| = \sqrt{2^2 + 3^2 + (4)^2} = \sqrt{29}$$

#### Cálculo del módulo conociendo las coordenadas de los puntos

$$A(x_1, y_1, z_1) \quad B(x_2, y_2, z_2)$$

$$|\overrightarrow{AB}| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$$

## Distancia entre dos puntos

La **distancia entre dos puntos** es igual al **módulo del vector** que determinan dichos puntos.

$$d(A, B) = |\overrightarrow{AB}| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$$

Hallar la **distancia entre los puntos** A(1, 2, 3) y B(2, 3, -1).

$$d(AB) = |\overrightarrow{AB}| = \sqrt{(-1-1)^2 + (2-2)^2 + (0-3)^2} = \sqrt{13}$$

## Vector unitario

Un **vector unitario** tiene de **módulo la unidad**.

Normalizar un vector consiste en asociarle otro **vector unitario**, de la **misma dirección** y **sentido** que el vector dado. Para ello se divide cada componente del vector por su módulo.

$$\vec{u} = \frac{\vec{v}}{|\vec{v}|}$$

## Operaciones con vectores en el espacio

### Suma de vectores

**Para sumar dos vectores se suman sus respectivas componentes.**

$$\vec{u} = (u_1, u_2, u_3) \qquad \vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$$

$$\vec{u} + \vec{v} = (u_1 + v_1, u_2 + v_2, u_3 + v_3)$$

### Ejemplos

Dados  $\vec{u} = (2, 1, 3)$ ,  $\vec{v} = (1, -1, 0)$ ,  $\vec{w} = (1, 2, 3)$ , hallar el vector

$$\vec{X} = 2\vec{u} + 3\vec{v} - \vec{w}$$

$$\vec{X} = (4, 2, 6) + (3, -3, 0) - (1, 2, 3) = (6, -3, 3)$$

Dados los vectores  $\vec{u}(2,4,5)$  y  $\vec{v}(3,1,2)$  hallar el módulo del vector  $\cdot \vec{u} - \vec{v}$

$$\vec{u} - \vec{v} = (2, 4, 5) - (3, 1, 2) = (-1, 3, 3)$$

$$|\vec{u} - \vec{v}| = \sqrt{(-1)^2 + 3^2 + 3^2} = \sqrt{19}$$

## Propiedades de la suma de vectores

### Asociativa

$$\vec{u} + (\vec{v} + \vec{w}) = (\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w}$$

### Conmutativa

$$\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$$

### Elemento neutro

$$\vec{u} + \vec{0} = \vec{u}$$

### Elemento opuesto

$$\vec{u} + (-\vec{u}) = \vec{0}$$

## Producto de un número real por un vector

El **producto de un número real**  $k \in \mathbb{R}$  por un **vector**  $\vec{u}$  es otro **vector**:

De **igual dirección** que el vector  $\vec{u}$ .

Del **mismo sentido** que el vector  $\vec{u}$  si  $k$  es **positivo**.

De **sentido contrario** del vector  $\vec{u}$  si  $k$  es **negativo**.

De **módulo**  $|k| \cdot |\vec{u}|$

Las componentes del vector resultante se obtienen multiplicando por  $K$  las componentes del vector.

$$k \cdot \vec{u} = (ku_1 + ku_2 + ku_3)$$

## Propiedades del producto de un número por un vector

### Asociativa

$$\mathbf{k} \cdot (\mathbf{k}' \cdot \vec{u}) = (\mathbf{k} \cdot \mathbf{k}') \cdot \vec{u}$$

### Distributiva respecto a la suma de vectores

$$\mathbf{k} \cdot (\vec{u} + \vec{v}) = \mathbf{k} \cdot \vec{u} + \mathbf{k} \cdot \vec{v}$$

## Distributiva respecto a los escalares

$$(\mathbf{k} + \mathbf{k}') \cdot \vec{u} = \mathbf{k} \cdot \vec{u} + \mathbf{k}' \cdot \vec{u}$$

## Elemento neutro

$$1 \cdot \vec{u} = \vec{u}$$

### Ejemplo

Dado  $\vec{v} = (6, 2, 0)$  determinar  $\vec{u}$  de modo que sea  $3\vec{u} = \vec{v}$ .

$$\vec{u} = \frac{1}{3}\vec{v} = \left(2, \frac{2}{3}, 0\right)$$

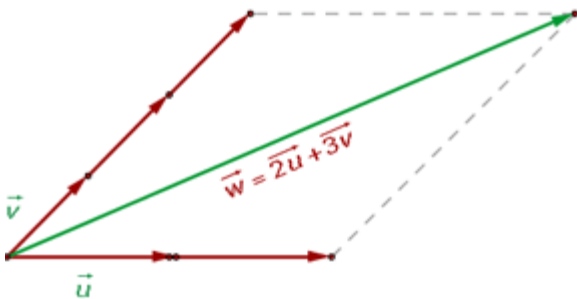
## Dependencia e independencia lineal. Bases

### Combinación lineal

Una **combinación lineal** de dos o más vectores es el **vector** que se obtiene al **sumar** esos **vectores multiplicados** previamente por **escalares**.

$$\vec{v} = a_1 \vec{v}_1 + a_2 \vec{v}_2 + \dots + a_n \vec{v}_n$$

### Ejemplo:



Cualquier **vector** se puede expresar como **combinación lineal** de un conjunto de vectores que tengan **distinta dirección**.

$$\vec{w} = 2\vec{u} + 3\vec{v}$$

Esta **combinación lineal** es única.

## Vectores linealmente dependientes

Un conjunto de **vectores libres** del plano se dice que son **linealmente dependientes** si hay una **combinación lineal** de ellos que es igual al **vector cero**, con la condición de que alguno de los **coeficientes** de la **combinación** lineal distinto de cero.

$$a_1 \vec{v}_1 + a_2 \vec{v}_2 + \dots + a_n \vec{v}_n = \vec{0}$$

### Propiedades

**1.** Si un conjunto de **vectores** son **linealmente dependientes**, entonces al menos **uno** de ellos se puede expresar como **combinación lineal** de los demás.

Si son linealmente dependientes

$$a_1 \vec{v}_1 + a_2 \vec{v}_2 + \dots + a_3 \vec{v}_3 = \vec{0}$$

Con alguno de los coeficientes distinto de cero. Despejando tendremos:

$$\vec{v}_1 = -\frac{a_2}{a_1} \vec{v}_2 - \frac{a_3}{a_1} \vec{v}_3$$

También se cumple el recíproco: si un **vector** es **combinación lineal** de otros, entonces los **vectores** son **linealmente dependientes**.

**2.** Dos vectores del plano son **linealmente dependientes** si, y sólo si, son **paralelos**.

**3.** Dos **vectores libres** del plano  $\vec{u} = (u_1, u_2)$  y  $\vec{v} = (v_1, v_2)$  son **linealmente dependientes** si sus componentes son proporcionales.

$$\vec{u} = k\vec{v} \quad (u_1, u_2, u_3) = (kv_1, kv_2, kv_3)$$

$$\frac{u_1}{v_1} = \frac{u_2}{v_2} = \frac{u_3}{v_3} = k$$

Por las propiedades de los determinantes, se cumplirá que:

$$\begin{vmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{vmatrix} = 0$$

### Ejemplo

Determinar los valores de  $k$  para que sean **linealmente dependientes** los vectores  $\vec{u} = (3, k, -6)$ ,  $\vec{v} = (-2, 1, k + 3)$  y  $\vec{w} = (1, k + 2, 4)$ , y escribir  $\vec{u}$  como **combinación lineal** de  $\vec{v}$  y  $\vec{w}$ , siendo  $k$  el valor calculado.

Los vectores son **linealmente dependientes** si el **determinante** de la matriz que forman es **nulo**, es decir que el rango de la matriz es menor que 3.

$$\begin{vmatrix} 3 & k & -6 \\ -2 & 1 & k+3 \\ 1 & k+2 & 4 \end{vmatrix} = 0$$

$$12 + k^2 + 3k + 12k + 24 - (-6 - 8k + 3k^2 + 15k + 18) = 0$$

$$k^2 - 4k - 12 = 0 \quad k = -2 \quad k = 6$$

$$(3, -2, -6) = a(-2, 1, 1) + b(1, 0, 4)$$

$$(3, -2, -6) = (-2a + b, a, a + 4b)$$

$$\begin{cases} 3 = -2a + b \\ -2 = a \\ -6 = a + 4b \end{cases} \quad a = -2 \quad b = -1$$

$$\vec{u} = -2\vec{v} - \vec{w}$$

### **Vectores linealmente independientes**

Varios vectores libres son **linealmente independientes** si ninguno de ellos puede ser escrito con una **combinación lineal** de los restantes.

$$a_1 \vec{v}_1 + a_2 \vec{v}_2 + \dots + a_n \vec{v}_n = \vec{0}$$

$$a_1 = a_2 = \dots = a_n = 0$$

Los **vectores linealmente independientes** tienen **distinta dirección** y sus **componentes** no son **proporcionales**.

$$\begin{vmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{vmatrix} \neq 0$$

## Ejemplos

1. Estudiar si son **linealmente dependientes o independientes** los vectores:

$$\vec{u}=(2, 3, 1), \vec{v}=(1, 0, 1), \vec{w}=(0, 3, -1)$$

$$a(2, 3, 1) + b(1, 0, 1) + c(0, 3, -1) = (0, 0, 0)$$

$$\begin{cases} 2a + b = 0 \\ 3a + 3c = 0 \\ a + b - c = 0 \end{cases} \quad \begin{vmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 3 \\ 1 & 1 & -1 \end{vmatrix} = 0$$

Como el rango es 2 y el número de incógnitas 3, resulta un **Sistema compatible indeterminado**.

El sistema tiene infinitas soluciones, por tanto los vectores son **linealmente dependientes**.

### **Base**

Tres vectores  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  y  $\vec{w}$ , con **distinta dirección** forman una **base**, cuando cualquier **vector** del espacio se puede expresar como **combinación lineal** de ellos.

$$\vec{x} = a\vec{u} + b\vec{v} + c\vec{w}$$

Las **coordenadas del vector** respecto a la **base** son:

$$\vec{x} = (a, b, c)$$

### **Base ortogonal**

Una **base** es **ortogonal** si los vectores de la base son **perpendiculares** entre sí.

### **Base normada**

Es aquella constituida por vectores **unitarios**, es decir, de módulo la unidad.

### **Base ortonormal**

Una **base** es **ortonormal** si los vectores de la base son **perpendiculares** entre sí, y además tienen **módulo 1**.

$$\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$$

$$\vec{i} = (1, 0, 0) \quad \vec{j} = (0, 1, 0) \quad \vec{k} = (0, 0, 1)$$



$$|\vec{i}| = |\vec{j}| = |\vec{k}| = 1$$

$$\vec{i} \perp \vec{j} \quad \vec{j} \perp \vec{k} \quad \vec{k} \perp \vec{i}$$

Esta base formada por los vectores  $\vec{i}$ ,  $\vec{j}$ ,  $\vec{k}$  se denomina **base canónica**.

### Ejemplo

¿Para qué valores de  $a$  los vectores  $\vec{u}(1,1,1)$ ,  $\vec{v}(1,a,1)$  y  $\vec{w}(1,1,a)$ , forman una **base**?

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{vmatrix} \neq 0$$

$$a^2 + 1 + 1 - a - a - 1 \neq 0 \quad a^2 - 2a + 1 \neq 0$$

$$(a - 1)^2 \neq 0 \quad a \neq 1$$

Para  $a \neq 1$ , los **vectores** forman una **base**.

## Producto escalar

El **producto escalar** de **dos vectores** es un **número real** que resulta al **multiplicar el producto** de sus **módulos** por el **coseno** del **ángulo** que forman.

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \cos \alpha$$

### **Expresión analítica del producto escalar**

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = u_1 \cdot v_1 + u_2 \cdot v_2 + u_3 \cdot v_3$$

### Ejemplo

Hallar el **producto escalar** de dos vectores cuyas coordenadas en una base ortonormal son: (1, 1/2, 3) y (4, -4, 1).

$$(1, 1/2, 3) \cdot (4, -4, 1) = 1 \cdot 4 + (1/2) \cdot (-4) + 3 \cdot 1 = 4 - 2 + 3 = 5$$

### **Expresión analítica del módulo de un vector**

$$|\vec{u}| = \sqrt{\vec{u} \cdot \vec{u}} = \sqrt{u_1 \cdot u_1 + u_2 \cdot u_2 + u_3 \cdot u_3} = \sqrt{u_1^2 + u_2^2 + u_3^2}$$

### Ejemplo:

Hallar el valor del **módulo de un vector** de coordenadas  $\vec{u} = (-3, 2, 5)$  en una base ortonormal.

$$|\vec{u}| = \sqrt{(-3)^2 + 2^2 + 5^2} = \sqrt{9 + 4 + 25} = \sqrt{38}$$

### Expresión analítica del ángulo de dos vectores

$$\cos \alpha = \frac{u_1 \cdot v_1 + u_2 \cdot v_2 + u_3 \cdot v_3}{\sqrt{u_1^2 + u_2^2 + u_3^2} \cdot \sqrt{v_1^2 + v_2^2 + v_3^2}}$$

### Ejemplo:

Determinar el **ángulo** que forman los **vectores**  $\vec{u} = (1, 2, -3)$  y  $\vec{v} = (-2, 4, 1)$ .

$$\cos \alpha = \frac{-2 + 8 - 3}{\sqrt{1 + 4 + 9} \sqrt{4 + 16 + 1}} = \frac{3}{\sqrt{14} \sqrt{21}} = \frac{3}{7\sqrt{6}}$$

$$\alpha = \arccos \left( \frac{3}{7\sqrt{6}} \right) = 79.92^\circ$$

### Vectores ortogonales

Dos **vectores** son **ortogonales** si su **producto escalar es 0**.

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = 0 \quad \text{analíticamente} \quad u_1 \cdot v_1 + u_2 \cdot v_2 + u_3 \cdot v_3 = 0$$

Los vectores ortogonales son perpendiculares entre sí.

### Ejemplo

Calcular los valores  $x$  e  $y$  para que el vector  $(x, y, 1)$  sea ortogonal a los vectores  $(3, 2, 0)$  y  $(2, 1, -1)$ .

$$(x, y, 1) \perp (3, 2, 0) \quad 3x + 2y = 0$$

$$(x, y, 1) \perp (2, 1, -1) \quad 2x + y - 1 = 0$$

$$x = 2 \quad y = -3$$

### Propiedades del producto escalar

#### 1 Conmutativa

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$$

## 2 Asociativa

$$k \cdot (\vec{u} \cdot \vec{v}) = (k \cdot \vec{u}) \cdot \vec{v}$$

## 3 Distributiva

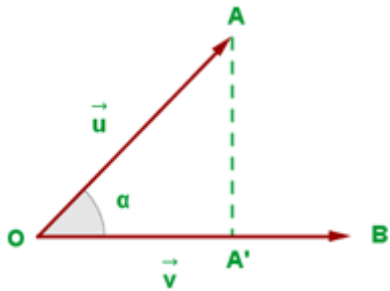
$$\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$$

4 El producto escalar de un vector no nulo por sí mismo siempre es positivo.

$$\vec{u} \neq 0 \Rightarrow \vec{u} \cdot \vec{u} > 0$$

### Interpretación geométrica del producto escalar

El producto de dos vectores no nulos es igual al módulo de uno de ellos por la proyección del otro sobre él.



$$\cos \alpha = \frac{OA'}{|\vec{u}|} \quad OA' = |\vec{u}| \cdot \cos \alpha$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{v}| \cdot OA'$$

OA' es la proyección del vector  $\vec{u}$  sobre  $\vec{v}$ , que lo denotamos como  $\text{Proy}_{\vec{v}} \vec{u}$

$$\text{Proy}_{\vec{v}} \vec{u} = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{v}|}$$

### Ejemplo

Dados los vectores  $\vec{u} = (2, -3, 5)$  y  $\vec{v} = (6, -1, 0)$  hallar:

1. Los módulos de  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$

$$|\vec{u}| = \sqrt{2^2 + (-3)^2 + 5^2} = \sqrt{38}$$

$$|\vec{v}| = \sqrt{6^2 + (-1)^2 + 0^2} = \sqrt{37}$$

2. El producto escalar de  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$ .

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = 2 \cdot 6 + (-3) \cdot (-1) + 5 \cdot 0 = 15$$

3. El ángulo que forman.

$$\cos(\widehat{\vec{u}, \vec{v}}) = \frac{15}{\sqrt{38} \sqrt{37}} = 0.4$$

$$(\widehat{\vec{u}, \vec{v}}) = \arccos 0.4 = 66.42^\circ$$

4. La proyección del vector  $\vec{u}$  sobre  $\vec{v}$

$$\text{Proy}_{\vec{v}} \vec{u} = \frac{15}{\sqrt{37}}$$

5. La proyección del vector  $\vec{v}$  sobre  $\vec{u}$

$$\text{Proy}_{\vec{u}} \vec{v} = \frac{15}{\sqrt{38}}$$

6. El valor de m para que los vectores  $\vec{u} = (2, -3, 5)$  y  $(m, 2, 3)$  sean ortogonales.

$$2m - 6 + 15 = 0 \quad m = -\frac{9}{2}$$

### Cosenos directores

En una base ortonormal, se llaman **cosenos directores** del vector  $\vec{u} = (x, y, z)$ , a los cosenos de los ángulos que forma el vector  $\vec{u}$  con los vectores de la base.

$$\cos \alpha = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$\cos \beta = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$\cos \gamma = \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

Se cumple que  $\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1$

### Ejemplo

Determinar los **cosenos directores** del vector  $(1, 2, -3)$ .

$$\cos \alpha = \frac{1}{\sqrt{1^2 + 2^2 + (-3)^2}} = \frac{1}{\sqrt{14}}$$

$$\cos \beta = \frac{2}{\sqrt{1^2 + 2^2 + (-3)^2}} = \frac{2}{\sqrt{14}}$$

$$\cos \gamma = \frac{-3}{\sqrt{1^2 + 2^2 + (-3)^2}} = \frac{-3}{\sqrt{14}}$$

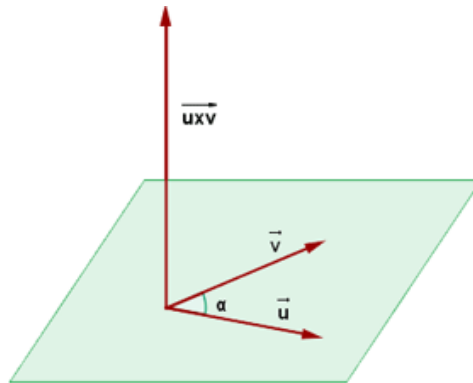
$$\left(\frac{1}{\sqrt{14}}\right)^2 + \left(\frac{2}{\sqrt{14}}\right)^2 + \left(\frac{-3}{\sqrt{14}}\right)^2 = \frac{1}{14} + \frac{4}{14} + \frac{9}{14} = 1$$

## Producto vectorial

El **producto vectorial** de **dos vectores** es otro **vector** cuya **dirección** es **perpendicular** a los dos vectores y su **sentido** sería igual al avance de un **sacacorchos** al girar de  $u$  a  $v$ .

Su **módulo** es igual a:

$$|\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}| |\vec{v}| \operatorname{sen} \alpha$$



El **producto vectorial** se puede expresar mediante un **determinante**:

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} u_2 & u_3 \\ v_2 & v_3 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} u_1 & u_3 \\ v_1 & v_3 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{vmatrix} \vec{k}$$

### Ejemplos

Calcular el **producto vectorial** de los vectores  $\vec{u} = (1, 2, 3)$  y  $\vec{v} = (-1, 1, 2)$ .

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 2 & 3 \\ -1 & 1 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} \vec{k} =$$

$$= \vec{i} + 5\vec{j} - 3\vec{k}$$

Dados los vectores  $\vec{u} = 3\vec{i} - \vec{j} + \vec{k}$  y  $\vec{v} = \vec{i} + \vec{j} + \vec{k}$ , hallar el **producto vectorial** de dichos vectores. Comprobar que el vector hallado es **ortogonal** a  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$ .

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 3 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \vec{k} = -2\vec{i} - 2\vec{j} + 4\vec{k}$$

$$(\vec{u} \times \vec{v}) \perp \vec{u} \quad (-2, -2, 4) \cdot (3, -1, 1) = -6 + 2 + 4 = 0$$

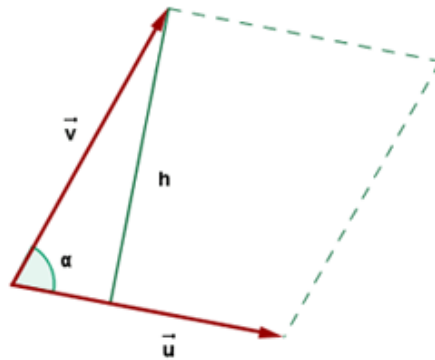
$$(\vec{u} \times \vec{v}) \perp \vec{v} \quad (-2, -2, 4) \cdot (1, 1, 1) = -2 - 2 + 4 = 0$$

El producto vectorial de  $\vec{u} \times \vec{v}$  es ortogonal a los vectores  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$ .

### Área del paralelogramo

Geoméricamente, el **módulo del producto vectorial** de dos vectores coincide con el **área del paralelogramo** que tiene por lados a esos vectores.

$$A = |\vec{u}| \cdot h = |\vec{u}| |\vec{v}| \operatorname{sen} \alpha = |\vec{u} \times \vec{v}|$$



### Ejemplo

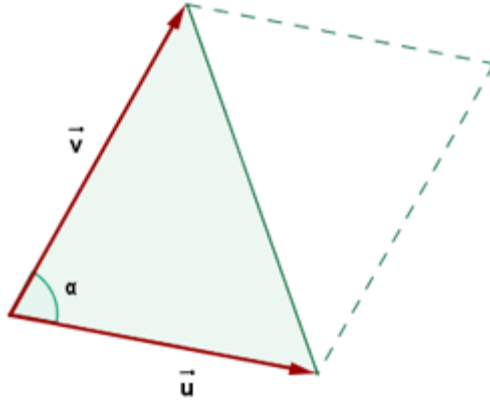
Dados los vectores  $\vec{u} = (3, 1, -1)$  y  $\vec{v} = (2, 3, 4)$ , hallar el área del paralelogramo que tiene por lados los vectores  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 3 & 1 & -1 \\ 2 & 3 & 4 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ 2 & 4 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} \vec{k} = 7\vec{i} - 14\vec{j} + 7\vec{k}$$

$$A = |\vec{u} \times \vec{v}| = \sqrt{7^2 + 14^2 + 7^2} = \sqrt{294} u^2$$

## Área de un triángulo

$$A = \frac{1}{2} |\vec{u} \times \vec{v}|$$



### *Ejemplo*

Determinar el **área del triángulo** cuyos vértices son los puntos A(1, 1, 3), B(2, -1, 5) y C(-3, 3, 1).

$$\vec{AB} = (1, -2, 2) \quad \vec{AC} = (-4, 2, -2)$$

$$\vec{w} = \vec{AB} \times \vec{AC} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & -2 & 2 \\ -4 & 2 & -2 \end{vmatrix} =$$

$$= \begin{vmatrix} -2 & 2 \\ 2 & -2 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ -4 & -2 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ -4 & 2 \end{vmatrix} \vec{k} = 0\vec{i} - 6\vec{j} - 6\vec{k}$$

$$\vec{w} = (0, -6, -6)$$

$$|\vec{w}| = \sqrt{0^2 + (-6)^2 + (-6)^2} = 6\sqrt{2}$$

$$A = \frac{1}{2} \cdot 6\sqrt{2} = 3\sqrt{2} \text{ u}^2$$

## **Propiedades del producto vectorial**

### 1. Anticonmutativa

$$\vec{u} \times \vec{v} = -\vec{v} \times \vec{u}$$

### 2. Homogénea

$$\lambda (\vec{u} \times \vec{v}) = (\lambda \vec{u}) \times \vec{v} = \vec{u} \times (\lambda \vec{v})$$

### 3. Distributiva

$$\vec{u} \times (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \times \vec{v} + \vec{u} \times \vec{w}$$

### 4. El producto vectorial de dos vectores paralelos es igual al vector nulo.

$\vec{u} \parallel \vec{v}$  entonces  $\vec{u} \times \vec{v} = \vec{0}$

5. El **producto vectorial**  $\vec{u} \times \vec{v}$  es **perpendicular** a  $\vec{u}$  y a  $\vec{v}$

## Producto mixto

El **producto mixto** de los vectores  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  y  $\vec{w}$  es igual al **producto escalar del primer vector por el producto vectorial de los otros dos**.

El **producto mixto** se representa por  $[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}]$ .

$$[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = \vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})$$

El **producto mixto** de tres vectores es igual al determinante que tiene por filas las coordenadas de dichos vectores respecto a una base ortonormal.

$$[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = \begin{vmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{vmatrix}$$

### Ejemplos

Calcular el **producto mixto** de los vectores:

$$\vec{u} = (2, -1, 3) \quad \vec{v} = (0, 2, -5) \quad \vec{w} = (1, -1, -2)$$

$$\vec{v} \times \vec{w} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 0 & 2 & -5 \\ 1 & -1 & -2 \end{vmatrix} = -9\vec{i} - 5\vec{j} - 2\vec{k}$$

$$\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = (2, -1, 3) \cdot (-9, -5, -2) = -18 + 5 - 6 = -19$$

### **Volumen del paralelepípedo**

El valor absoluto del **producto mixto** representa el **volumen del paralelepípedo** cuyas aristas son tres vectores que concurren en un mismo vértice.

### Ejemplo

Hallar el **volumen del paralelepípedo** formado por los vectores:

$$\vec{u} = (3, -2, 5) \quad \vec{v} = (2, 2, -1) \quad \vec{w} = (-4, 3, 2)$$



$$V = [\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}] = \begin{vmatrix} 3 & -2 & 5 \\ 2 & 2 & -1 \\ -4 & 3 & 2 \end{vmatrix} = 91u^3$$

### Volumen de un tetraedro

El **volumen de un tetraedro** es igual a **1/6 del producto mixto**, en valor absoluto.

$$V = \frac{1}{6} \begin{vmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{vmatrix}$$

### Ejemplo

Obtener el **volumen del tetraedro** cuyos vértices son los puntos A(3, 2, 1), B(1, 2, 4), C(4, 0, 3) y D(1, 1, 7).

$$\vec{AB} = (1 - 3, 2 - 2, 4 - 1) = (-2, 0, 3)$$

$$\vec{AC} = (4 - 3, 0 - 2, 3 - 1) = (1, -2, 2)$$

$$\vec{AD} = (1 - 3, 1 - 2, 7 - 1) = (-2, -1, 6)$$

$$V = \frac{1}{6} [[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}]]$$

$$[[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}]] = \begin{vmatrix} -2 & 0 & 3 \\ 1 & -2 & 2 \\ -2 & -1 & 6 \end{vmatrix} = 24 - 3 - 12 - 4 = 5$$

$$V = \frac{1}{6} \cdot 5 = \frac{5}{6} u^3$$

### Propiedades del producto mixto

**1.** El **producto mixto** no varía si se permutan circularmente sus factores, pero cambia de signo si éstos se trasponen.

$$[[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}]] = [[\vec{v}, \vec{w}, \vec{u}]] = [[\vec{w}, \vec{u}, \vec{v}]]$$

$$[[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}]] = -[[\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}]] = -[[\vec{u}, \vec{w}, \vec{v}]] = -[[\vec{w}, \vec{v}, \vec{u}]]$$

**2.** Si tres vectores son **linealmente dependientes**, es decir, si son **coplanarios**, **producto mixto vale 0**.